

(19)



Europäisches Patentamt

European Patent Office

Office européen des brevets



(11)

EP 0 762 081 A1

(12)

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(43) Veröffentlichungstag:
12.03.1997 Patentblatt 1997/11

(51) Int. Cl.⁶: G01D 5/00, G01D 5/02

(21) Anmeldenummer: 96108240.1

(22) Anmelddatum: 23.05.1996

(84) Benannte Vertragsstaaten:
AT CH DE FR GB IT LI

(71) Anmelder: Dr. Johannes Heidenhain GmbH
D-83292 Traunreut (DE)

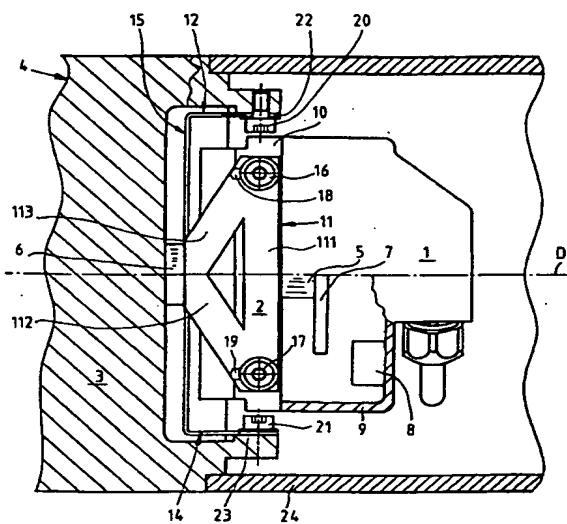
(30) Priorität: 05.08.1995 DE 19534063

(72) Erfinder: Feichtinger, Kurt
83349 Palling (DE)

(54) Winkelmesseinrichtung

(57) Eine Winkelmeßeinrichtung (1) ist über eine einstückige Kupplung (2) mit einer Antriebseinrichtung (4) verbunden. Die Kupplung (2) verhindert eine Verdrehung zwischen dem stationären Teil (3) der Antriebseinrichtung (4) und der Winkelmeßeinrichtung (1), lässt aber axiale und radiale Ausgleichsbewegungen zwangsläufig frei zu. Die Kupplung (2) weist hierzu Blattfederarme (111 bis 113, 121 bis 123, 131 bis 133, 141 bis 143, 151 bis 154) auf, die fachwerkartig ausgebildet und angeordnet sind, um die einwirkenden Kräfte sicher aufzunehmen zu können.

FIG. 1



EP 0 762 081 A1

Beschreibung

Die Erfindung betrifft eine Winkelmebeinrichtung gemäß dem Oberbegriff des Anspruches 1.

Eine derartige Winkelmebeinrichtung ist beispielsweise aus der DE 89 15 109 U1 und der DE-PS 32 06 875 bekannt.

Der Nachteil dieser Winkelmebeinrichtungen besteht darin, daß sie zwar eine Verdrehung der miteinander gekoppelten Teile verhindern, aber ein radialer und axialer Ausgleich nur mit relativ hohen Kräften erreicht wird. Diese Kräfte wirken auf die Lager der Winkelmebeinrichtung und Antriebseinrichtung und können die Lebensdauer verringern.

Weitere Winkelmebeinrichtungen mit einer Kupplung sind aus der JP 62-156822 U, JP 62-148916 U, JP 62-155313 U, JP 6-2138 U und der JP 2-85711 A bekannt. Die dort gezeigten Kupplungen bestehen ausschließlich aus Blattfederarmen, die in einer einzigen Ebene angeordnet sind. Eine verdrehsteife und kräftefreie Ankopplung mit gleichzeitiger Möglichkeit der Auslenkung in radialen und axialen Richtungen ist nicht gewährleistet.

Aufgabe der Erfindung ist es, eine Winkelmebeinrichtung zu schaffen, die kompakt aufgebaut ist, eine einfache und verschleißfeste Ankopplung an ein zu messendes Objekt gewährleistet und eine hohe Meßgenauigkeit erreicht.

Diese Aufgabe wird durch eine Winkelmebeinrichtung mit den Merkmalen des Anspruches 1 gelöst.

Die mit der Erfindung erzielten Vorteile bestehen insbesondere darin, daß die Kupplung der Winkelmebeinrichtung wenig Raum beansprucht, eine reibungsfreie und hochgenau Winkelübertragung zwischen den zwei zu verbindenden Teilen zuläßt und mit der trotzdem Verlagerungen der miteinander zu kuppelnden Teile sowohl in radialer als auch in axialer Richtung weitgehend kräftefrei ausgeglichen werden.

Vorteilhafte Ausbildungen der Erfindung entnimmt man den abhängigen Ansprüchen.

Ausführungsbeispiele der Erfindung sind in den Zeichnungen dargestellt.

Es zeigt

Figur 1 eine Ansicht einer Winkelmebeinrichtung;

Figur 2 eine perspektivische Ansicht der Kupplung der Winkelmebeinrichtung gemäß Figur 1;

Figur 3 die Kupplung gemäß Figur 2 mit einem Kraftdiagramm;

Figur 4 eine Variante einer Kupplung und

Figur 5 eine weitere Variante einer Kupplung.

Eine in Figur 1 gezeigte Winkelmebeinrichtung 1 ist über eine Kupplung 2 mit dem stationären Objekt 3 einer Antriebseinrichtung 4 verbunden. Die Welle 5 der

Winkelmebeinrichtung 1 ist starr mit der Welle 6 der Antriebseinrichtung 4 gekoppelt. Die Winkellage der Welle 6 relativ zum stationären Objekt 3 wird von der Winkelmebeinrichtung 1 gemessen, indem eine mit der Welle 5 verbundene Teilscheibe 7 in bekannter Weise von einer Abtasteinheit 8 abgetastet wird. Im dargestellten Beispiel ist die Abtasteinheit 8 starr am Gehäuse 9 der Winkelmebeinrichtung 1 befestigt und das Gehäuse 9 wiederum starr an einem Montageflansch 10 der Winkelmebeinrichtung 1 montiert. Um die Abtasteinheit 8 verdrehsteif, jedoch radial und axial nachgiebig am stationären Objekt 3 der Antriebseinrichtung 4 zu befestigen, ist die Kupplung 2 vorgesehen.

Die Kupplung 2 ist einstückig als Stanz- und Biegeteil ausgebildet und aus einem Material mit hoher Wechselfestigkeit, zum Beispiel Federstahl hergestellt. Die Kupplung 2 ist in Figur 2 zum besseren Verständnis räumlich dargestellt. In besonders bevorzugter Weise besteht die Kupplung aus vier ebenen Laschen 11, 12, 13, 14 welche zumindest annähernd parallel zur Drehachse D der Wellen 5 und 6 verlaufen, wobei jeweils zwei Laschen 11, 13 und 12, 14 parallel zueinander ausgerichtet sind und somit jeweils eine Parallelführung bilden. Die Laschen 11, 12 und 13, 14 sind rechtwinklig zueinander ausgerichtet, wodurch zwei rechtwinklig zueinander wirkende Parallelführungen gebildet werden, die ausschließlich eine Auslenkung der Winkelmebeinrichtung 1 relativ zum stationären Objekt 3 in allen radialen Richtungen zulassen. Alle Laschen 11 bis 14 sind an einem Ende mit einer weiteren Lasche 15 verbunden, die in einer Ebene senkrecht zur Drehachse D liegt und ausschließlich eine axiale Auslenkung der Winkelmebeinrichtung 1 relativ zum stationären Objekt 3 zuläßt. Die freien Enden von ersten achsparallelen und zueinander parallelen Laschen 11, 13 sind mittels Schrauben 16, 17 in Langlöchern 18, 19 an dem stationären Objekt 3 der Antriebseinrichtung 4 befestigt. Die freien Enden der orthogonal dazu liegenden parallel zueinander ausgerichteten Laschen 12, 14 sind ebenfalls mittels Schrauben 20, 21 in Langlöchern 22, 23 mit dem Montageflansch 10 der Winkelmebeinrichtung 1 verbunden. Ein Gehäuse 24 umschließt die Antriebseinrichtung 4 sowie die Kupplung 2. Das stationäre Objekt 3 der Antriebseinrichtung 4 ist beispielsweise der stationäre Teil eines Motors. Der Montageflansch 10 ist ein stationärer Teil der Winkelmebeinrichtung, er kann auch direkt vom Gehäuse 9 oder vom Träger der Abtasteinheit 8 gebildet sein.

Gemäß der Erfindung beinhaltet jede der Laschen 11 bis 15 mehrere Blattfederarme 111 bis 113, 121 bis 123, 131 bis 133, 141 bis 143, 151 bis 154 die derart ausgebildet und ausgerichtet sind, daß sie in Richtung der Wirkungslinien W verlaufen, in welchen bei einer Verdrehung der Welle 6 die Kräfte F auf die Kupplung 2 eingeleitet werden. Zur Verdeutlichung dieser Kraftverhältnisse sind die Wirkungslinien W in die in Figur 3 dargestellte Kupplung 2 eingezeichnet. Es wird angenommen, daß das untere Ende der Lasche 11 am Montageflansch 10 der Winkelmebeinrichtung 1 befe-

stigt ist. Bei einer Verdrehung der Welle 5 über die Welle 6 wird eine Kraft F an den Punkten P und P1 auf die Kupplung 2 eingeleitet. Diese Kraft F wird über die Kupplung 2 auf den stationären Teil 3 der Antriebseinrichtung 4 übertragen. Diese Übertragung erfolgt von der Lasche 11 über den Verbindungsreich mit dem Punkt P2 zu der Lasche 15 und von dort über die weiteren Verbindungsreich mit den Punkten P3 und P4 zu den Läschern 12 und 14. Die am Punkt P einwirkende Kraft F wird somit aufgeteilt in die Kräfte F1 und F2. Die Wirkungslinie W1 der Kraft F1 geht durch die Punkte P und P2 sowie die Wirkungslinie W2 durch die Punkte P1 und P2. Die Wirkungslinien W, W1 und W2 bilden ein Dreieck. Die Blattfederarme 111 bis 113 der Lasche 11 verlaufen entlang dieser Wirkungslinien W, W1 und W2 und sind möglichst schmal ausgebildet, so daß die Außenkonturen ebenfalls zumindest weitgehend parallel zu den Wirkungslinien W, W1 und W2 verlaufen. Da die Befestigung der Lasche 11 entlang der Wirkungslinie W erfolgt, kann dieser Blattfederarm 111 auch weggelassen werden.

Die am Punkt P2 angreifende Kraft F1 in Richtung der Wirkungslinie W1 wird wiederum aufgeteilt und muß über die Lasche 15 weiter aufgenommen werden. Die möglichen Wirkungslinien, in denen die Kraft F1 einwirken kann, sind mit W3 und W4 bezeichnet. Die Blattfederarme 151 und 152 verlaufen entlang dieser Wirkungslinien W3 und W4. Die Lasche 15 weist somit eine zentrische, zumindest annähernd quadratische Öffnung auf, die nach Art eines Fachwerkes von den Blattfederarmen 151 bis 154 umgeben ist. Die Blattfederarme 151 bis 154 bilden somit ein Viereck.

Diese fachwerkartige Ausbildung aller Läschern 11 bis 15 hat den Vorteil, daß die Kupplung 2 äußerst verdrehsteif ist, aber radiale und axiale Ausgleichsbewegungen zwischen der Winkelmeßeinrichtung 1 und der Welle 6 ohne große Rückstellkräfte zuläßt. Der Biegequerschnitt bzw. die Biegesteifigkeit der Läschern 11 bis 15 ist gemäß der Erfindung minimal und die Torsionssteifigkeit maximal.

Es ist besonders vorteilhaft, wenn ein symmetrischer Aufbau gewählt ist, bei dem alle vier Läschern 11 bis 14 Blattfederarme 111 bis 113, 121 bis 123, 131 bis 133, 141 bis 143 aufweisen, die fachwerkartig als Dreiecke ausgebildet sind. In jeder der Läschern 11 bis 14 befinden sich Langlöcher 18, 19, 22, 23 deren Längsachsen parallel zur Drehachse D verlaufen und somit eine Justierung zwischen der Winkelmeßeinrichtung 1 und der Antriebseinrichtung 4 erlauben.

Figur 4 zeigt eine Variante der Kupplung 2, bei der die fachwerkartigen Blattfederarme 111 bis 113, 121 bis 123, 131 bis 133, 141 bis 143, 151 bis 154 durch Einkebungen 25 in den gewünschten Freiheitsgraden (radial und axial zur Drehachse D) möglichst flexibel ist.

Eine weitere Variante einer Kupplung 2 ist in Figur 5 dargestellt. Die beiden parallel zueinander und parallel zur Drehachse D ausgerichteten Läschern 11 und 13 entsprechen den Läschern 11 und 13 der Kupplung 2 gemäß Figur 2, weshalb gleiche Bezeichnungen ver-

wendet wurden. Die freien Enden der Läschern 11 und 13 sind zur Befestigung an dem Montageflansch 10 der Winkelmeßeinrichtung 1 ausgebildet. Der wesentliche Unterschied gegenüber der in Figur 2 dargestellten Kupplung 2 besteht darin, daß keine weiteren zur Drehachse D parallelen Läschern vorgesehen sind. Zur Befestigung der Kupplung 2 an der Antriebseinrichtung 4 sind die freien Enden der Lasche 15 ausgebildet. Die ein Viereck bildenden Blattfederarme 151 bis 154 der Lasche 15 liegen in einer Ebene senkrecht zur Drehachse D. Die Lasche 15 wird an den beiden diametral gegenüberliegenden freien Enden über die Langlöcher 26, 27 an der Antriebseinrichtung 4 befestigt. Diese Befestigungsstellen sind jeweils um 90° gegenüber den Läschern 11 und 13 angeordnet. Die fachwerkartige Ausbildung der Läschern 11, 13 und 15 entspricht dem Beispiel gemäß Figur 2.

Die erfundungsgemäß ausgebildeten und befestigten Kupplungen 2 ermöglichen der gesamten Winkelmeßeinrichtung 1 den auftretenden Taumelbewegungen der Welle 6 der Antriebseinrichtung 4 zu folgen, ohne daß in Bezug auf die zumindest annähernd gemeinsame Drehachse D die Abtasteinheit 8 und das stationäre Objekt 3 der Antriebseinrichtung 4 eine Verdrehung gegeneinander durchführen können. Es ist eine hohe Genauigkeit der Winkelmessung gewährleistet, ohne daß Zwangskräfte einwirken, obwohl eine starre Kopplung der Wellen 5 und 6 ermöglicht wird, welche in der Praxis nie fehlerfrei fließen. Exzentrizitäten der Wellen 5 und 6 sowie Winkelfluchtungsfehler der Wellen 5 und 6 werden durch die Erfindung annähernd kräftefrei ausgeglichen.

Bei der in Figur 1 dargestellten Ausführungsform ist die Kupplung 2 zwischen dem stationären Objekt 3 und dem Montageflansch 10 angeordnet. In nicht dargestellter Weise kann sie auch innerhalb der Winkelmeßeinrichtung 1 zwischen der Abtasteinheit 8 und dem Gehäuse 9 oder zwischen der Abtasteinheit 8 und dem Montageflansch 10 oder auch zwischen der Abtasteinheit 8 und dem Gehäuse 24 angeordnet sein. Die Kupplung 2 kann auch bei Winkelmeßeinrichtungen 1 eingesetzt werden, die kein Gehäuse 9 und/oder keinen Montageflansch 10 aufweisen.

In nicht gezeigter Weise kann die Kupplung auch aus nur einer achsparallelen Lache und einer senkrecht dazu verlaufenden weiteren Lache bestehen. Das freie Ende der einen Lache ist dabei am stationären Objekt der Antriebseinrichtung und das freie Ende der weiteren Lache am Montageflansch oder an der Abtasteinheit der Winkelmeßeinrichtung befestigt. Jede der beiden Läschern besteht aus Blattfederarmen, die dreieckförmig angeordnet sind, wobei sich jeweils zwei Blattfederarme einer Lache im Verbindungsreich beider Läschern schneiden und die dem Schnittpunkt gegenüberliegenden freien Enden der Läschern als Befestigungsstellen dienen, wie bei den Läschern 11, 12, 13, 14 zu Figur 2 erläutert.

Es können auch mehrere derartiger Kupplungen am Umfang des Montageflansches der Winkelmeßein-

richtung vorgesehen sein.

Als Winkelmeßeinrichtung 1 kann ein inkrementaler Drehgeber - vorzugsweise lichtelektrischer Art -, ein Absolutwertgeber, ein Multiturn oder ein Resolver Verwendung finden.

Patentansprüche

1. Winkelmeßeinrichtung zur Messung der Winkellage zwischen einem stationären Objekt (3) und einem hierzu relativ drehbaren Objekt (6), indem eine Maßverkörperung (7) von einer Abtasteinheit (8) abgetastet wird, wobei die Abtasteinheit (8) über eine Kupplung (2) verdrehsteif, jedoch radial und axial nachgiebig am stationären Objekt (3) ankopplbar ist, und die Kupplung (2) aus federndem Material mit zumindest zwei senkrecht zueinander verlaufenden Laschen (11, 15; 12, 15; 13, 15; 14, 15) geformt ist, wobei eine der Laschen (11, 12, 13, 14) parallel zur Drehachse (D) des drehbaren Objektes (6) angeordnet ist, dadurch gekennzeichnet, daß die Laschen (11, 12, 13, 14, 15) mehrere Blattfederarme (111 bis 113, 121 bis 123, 131 bis 133, 141 bis 143, 151 bis 154) aufweist, die derart ausgebildet und ausgerichtet sind, daß sie in Richtung der Wirkungslinien (W1, W2, W3, W4) verlaufen, in welchen bei der Verdrehung des drehbaren Objektes die Kräfte (F) eingeleitet werden. 5
2. Winkelmeßeinrichtung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Außenkonturen der Blattfederarme (111 bis 113, 121 bis 123, 131 bis 133, 141 bis 143, 151 bis 154) zumindest weitgehend parallel zu den Wirkungslinien (W1, W2, W3, W4) der eingeleiteten Kräfte (F) verlaufen. 10
3. Winkelmeßeinrichtung nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß die Kupplung (2) einstückig aus federndem Material geformt ist. 15
4. Winkelmeßeinrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, daß die Kupplung (2) mehrere parallel zueinander verlaufende Laschen (11, 13; 12, 14) aufweist, die eine Parallelführung bilden. 20
5. Winkelmeßeinrichtung nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, daß die parallel zueinander verlaufenden Laschen (11, 13; 12, 14) zumindest weitgehend parallel zu der Drehachse (D) des drehbaren Objektes (6) angeordnet sind und über die senkrecht dazu angeordnete Lasche (15) miteinander verbunden sind. 25
6. Winkelmeßeinrichtung nach Anspruch 5, dadurch gekennzeichnet, daß zwei parallel zueinander und parallel zur Drehachse (D) verlaufende Laschen (11, 13) vorgesehen sind, die jeweils an einem Ende mit der Abtasteinheit (8) oder dem stationären Objekt (3) verbindbar sind und mit dem gegenüberliegenden Ende mit der senkrecht dazu angeordneten Lasche (15) verbunden sind, wobei diese letztgenannte Lasche (15) an diametral gegenüberliegenden Bereichen mit dem stationären Objekt (3) oder der Abtasteinheit (8) verbindbar sind. 30
7. Winkelmeßeinrichtung nach Anspruch 5, dadurch gekennzeichnet, daß die Kupplung (2) zur radialen Nachgiebigkeit der Abtasteinheit (8) vier Laschen (11, 12, 13, 14) aufweist, die zwei orthogonal angeordnete Federparallelogramme bilden und zumindest weitgehend parallel zu der Drehachse (D) des drehbaren Objektes (6) angeordnet sind, wobei jeweils die einen Enden der Laschen (11, 12, 13, 14) mit der senkrecht dazu angeordneten Lasche (15) verbunden sind und die anderen Enden zweier diametral angeordneter Laschen (11, 13) mit der Abtasteinrichtung (8) verbindbar sind und die anderen Enden der zwei weiteren diametral angeordneten Laschen (12, 14) mit dem stationären Objekt (3) verbindbar sind. 35
8. Winkelmeßeinrichtung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Blattfederarme (111 bis 113, 121 bis 123, 131 bis 133, 141 bis 143) einer zur Drehachse (D) parallel angeordneten Lasche (11, 12, 13, 14) ein Dreieck bilden, wobei ein Schenkel dieses Dreieckes an dem freien Ende zur Befestigung an der Abtasteinheit (8) oder dem stationären Objekt (3) verläuft und wobei die dem Schenkel gegenüberliegende Spitze dieses Dreieckes zumindest in der Nähe des Verbindungsbereiches zur senkrecht zur Drehachse (D) verlaufenden Lasche (15) liegt. 40
9. Winkelmeßeinrichtung nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, daß die senkrecht zur Drehachse (D) verlaufende Lasche (15) aus vier Blattfederarmen (151 bis 154) gebildet ist, die ein Viereck bilden, wobei sich jeweils zwei dieser Blattfederarme (151 bis 154) im Bereich der Spitze mit zwei Blattfederarmen (112, 113; 122, 123; 132, 133; 142, 143) eines der Dreiecke der parallel zur Drehachse (D) verlaufenden Laschen (11, 12, 13, 14) treffen. 45

FIG. 1

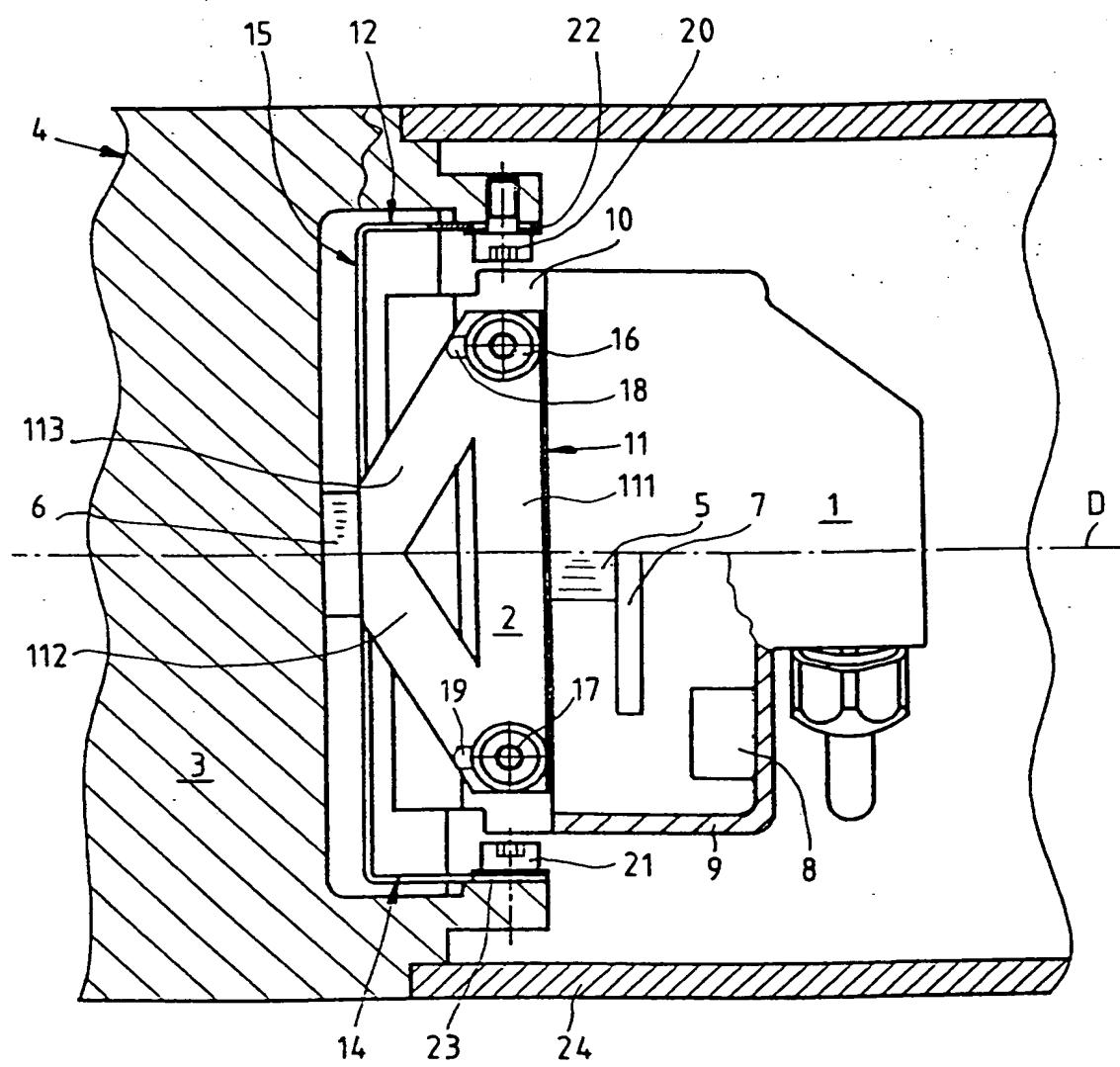


FIG. 2

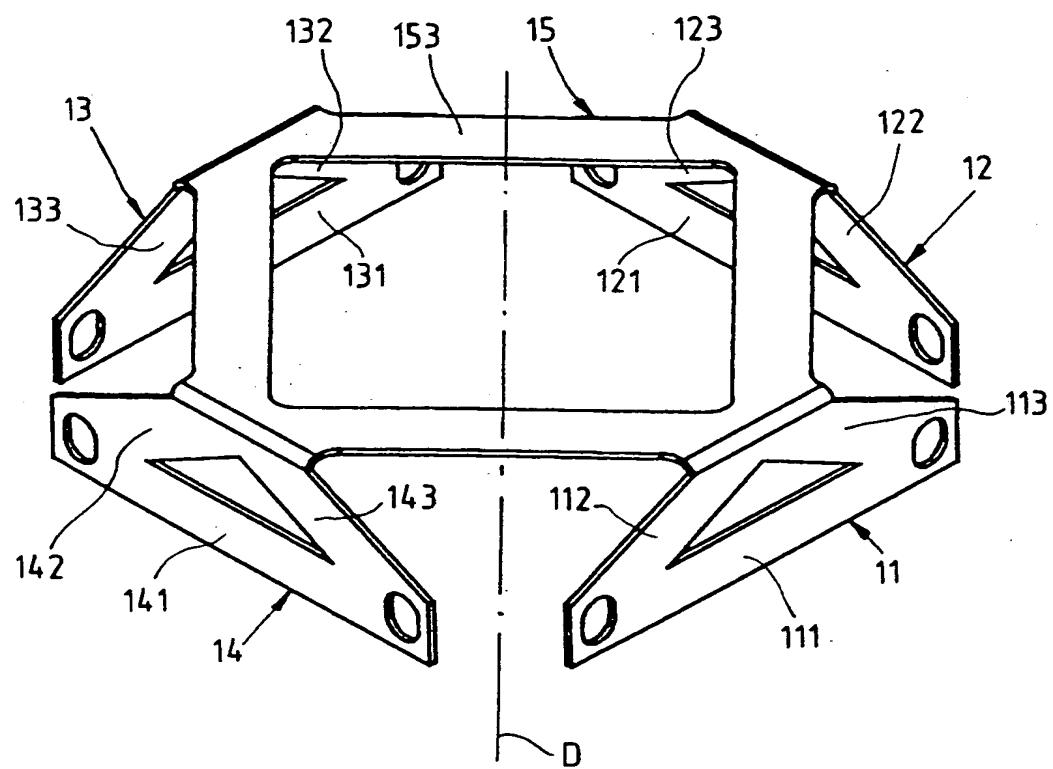


FIG. 3

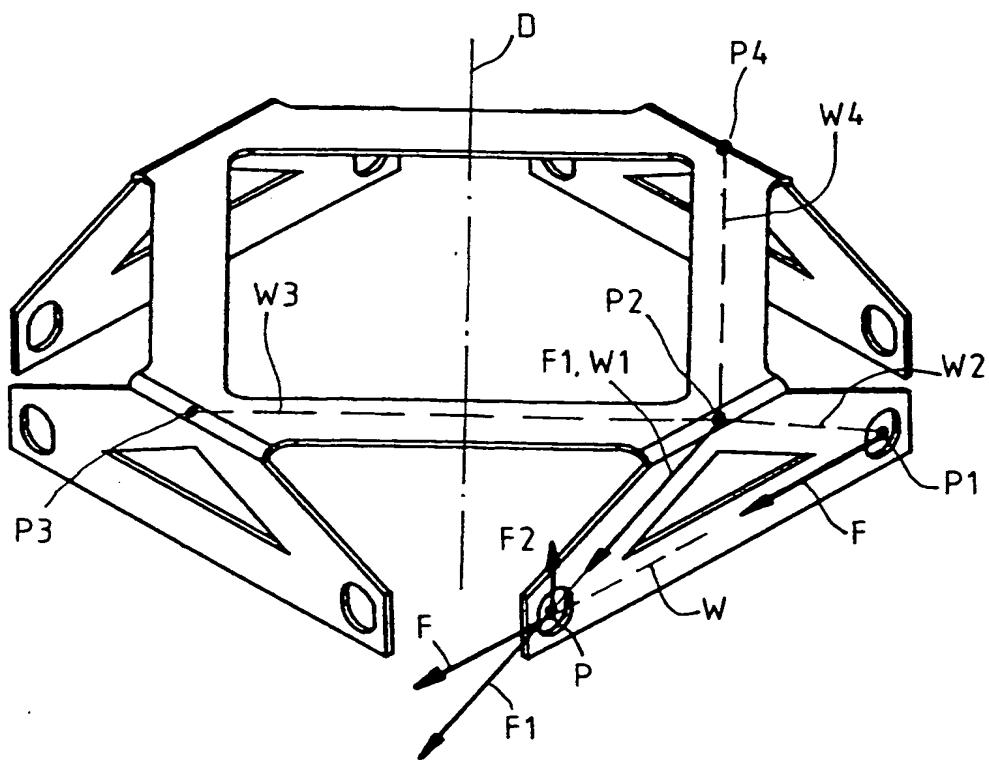


FIG. 4

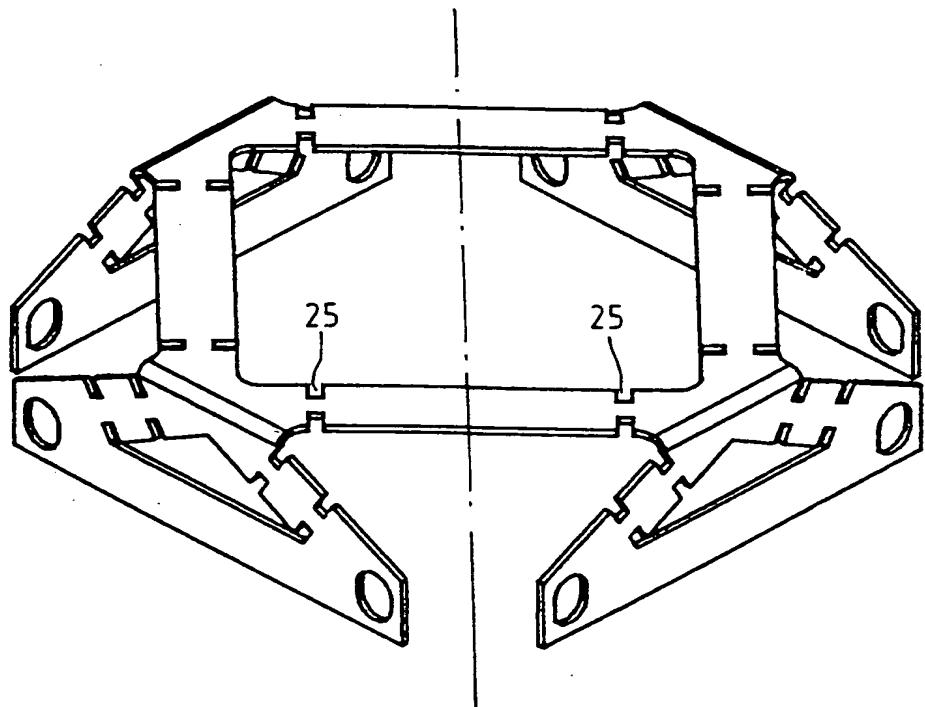
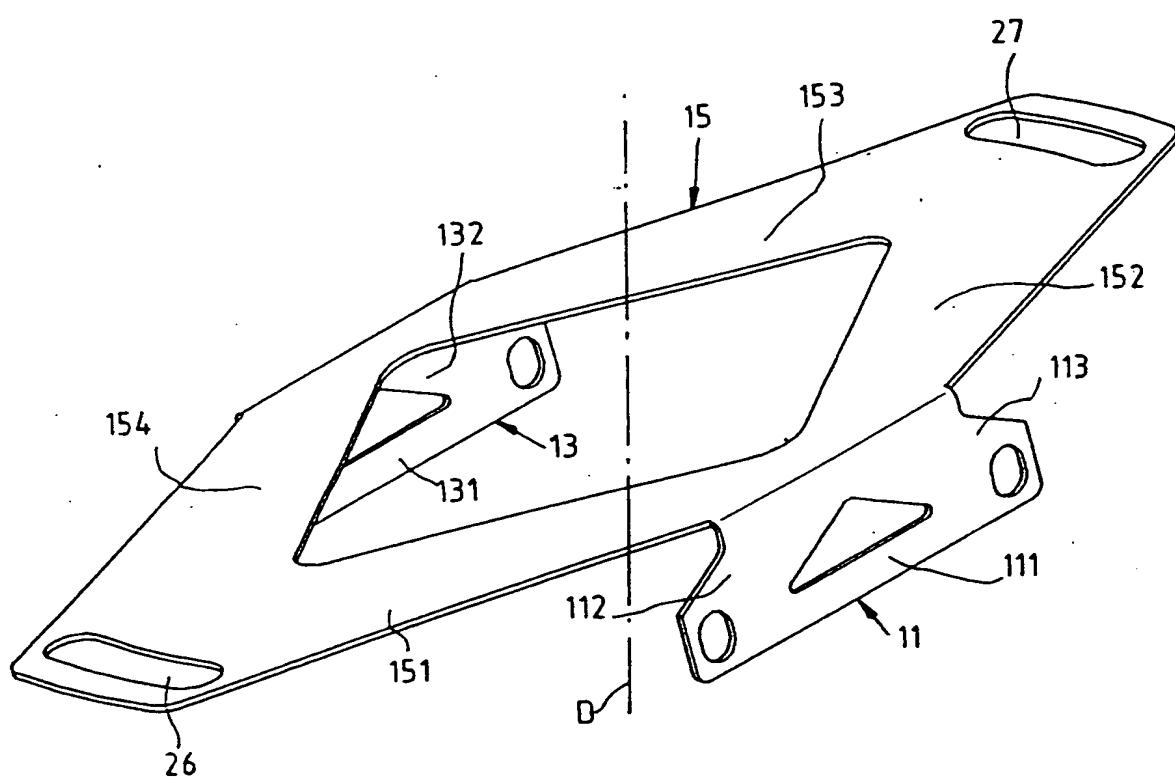


FIG. 5





Europäisches
Patentamt

EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

Nummer der Anmeldung
EP 96 10 8240

EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE			
Kategorie	Kennzeichnung des Dokuments mit Angabe, soweit erforderlich, der maßgeblichen Teile	Betrieft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int.Cl.6)
D,A	DE-U-89 15 109 (HEIDENHAIN) * das ganze Dokument *	1	G01D5/00 G01D5/02
			RECHERCHIERTE SACHGEBiete (Int.Cl.6)
			G01D B23Q
Der vorliegende Recherchenbericht wurde für alle Patentansprüche erstellt			
Recherchemart	Abschlußdatum der Recherche	Prüfer	
DEN HAAG	15.November 1996	Lloyd, P	
KATEGORIE DER GENANNTEN DOKUMENTE			
X : von besonderer Bedeutung allein betrachtet Y : von besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer anderen Veröffentlichung derselben Kategorie A : technologischer Hintergrund O : nichtschriftliche Offenbarung P : Zwischenliteratur		T : der Erfindung zugrunde liegende Theorien oder Grundsätze E : älteres Patentdokument, das jedoch erst am oder nach dem Anmeldedatum veröffentlicht worden ist D : in der Anmeldung angeführtes Dokument L : aus anderem Grünen angeführtes Dokument & : Mitglied der gleichen Patentfamilie, übereinstimmendes Dokument	

1/9/1
DIALOG(R) File 351:Derwent WPI
(c) 2003 Thomson Derwent. All rts. reserv.

011132283 **Image available**

WPI Acc No: 1997-110207/199711

XRPX Acc No: N97-091139

Angle measuring unit with coupling having two orthogonal spring parallelograms - has spring parallelogram coupling formed respectively by diametrically arranged straps which are arranged mainly parallel to axis of rotation

Patent Assignee: HEIDENHAIN GMBH JOHANNES (HEIJ)

Inventor: FEICHTINGER K

Number of Countries: 008 Number of Patents: 007

Patent Family:

Patent No	Kind	Date	Applicat No	Kind	Date	Week
DE 19534063	A1	19970206	DE 1034063	A	19950805	199711 B
EP 762081	A1	19970312	EP 96108240	A	19960523	199715
US 5771594	A	19980630	US 96681053	A	19960722	199833
EP 762081	B1	20001018	EP 96108240	A	19960523	200053
DE 59606015	G	20001123	DE 506015	A	19960523	200062
			EP 96108240	A	19960523	
DE 29522247	U1	20010111	DE 1034063	A	19950805	200104
			DE 95U2022247	U	19950805	
DE 19534063	C2	20010118	DE 1034063	A	19950805	200104

Priority Applications (No Type Date): DE 1034063 A 19950805; DE 95U2022247 U 19950805

Cited Patents: DE 8915109

Patent Details:

Patent No	Kind	Lan	Pg	Main IPC	Filing Notes
DE 19534063	A1		6	G01B-021/22	
EP 762081	A1	G	9	G01D-005/00	
	Designated States (Regional):	AT CH DE FR GB IT LI			
US 5771594	A			G01D-005/34	
EP 762081	B1	G		G01D-005/00	
	Designated States (Regional):	AT CH DE FR GB IT LI			
DE 59606015	G			G01D-005/00	Based on patent EP 762081
DE 29522247	U1			G01B-021/22	Application no. DE 1034063
DE 19534063	C2			G01B-021/22	

Abstract (Basic): DE 19534063 A

The coupling (2) is formed from spring material, and the spring parallelograms (12,13) are connected with each other. The spring parallelograms are formed respectively by diametrically arranged straps (12,13), which are arranged mainly parallel to the axis (5,5') of rotation.

The connecting elements (24,25,26,27) are designed as leaf spring arms, and are arranged in such a manner, that they run in the direction of the line of application of the applied force. The coupling is designed as a bending part stamping. The straps (12,13) are designed as triangular frameworks and directionally again coincide with the application line of the applied force.

USE/ADVANTAGE - For rotationally stiff yet radially and axially flexible connection of two objects which have at least essentially common axis of rotation. Very compact, simple to produce and resistant to wear. Gives long working life and ensures exact coupling.



Dwg. 1/3

Title Terms: ANGLE; MEASURE; UNIT; COUPLE; TWO; ORTHOGONAL; SPRING;
PARALLELOGRAM; SPRING; PARALLELOGRAM; COUPLE; FORMING; RESPECTIVE;
DIAMETER; ARRANGE; STRAP; ARRANGE; MAINLY; PARALLEL; AXIS; ROTATING

Derwent Class: S02

International Patent Class (Main): G01B-021/22; G01D-005/00; G01D-005/34

International Patent Class (Additional): G01B-005/24; G01D-005/02;

G01P-001/04

File Segment: EPI

Manual Codes (EPI/S-X): S02-A08D; S02-K03X

